int pinoSensor = 1;

int valorLido = 0;

float temperatura = 0;

int linha = 0;

void setup() {

Serial.begin(9600);

}

void loop() {

valorLido = analogRead(pinoSensor);

temperatura = (valorLido \* 0.00488); // 5 volts/ 1023 = 0,0048 precisão do A/D

temperatura = temperatura \* 100; // converte milivolts para celcius - cada 10mV == 1 grau C

linha++;

Serial.print(temperatura);

Serial.println();

if(linha > 100)

{

linha = 0;

Serial.println("ROW,SET,2");

}

delay(100);

}